

# HODNOCENÍ BAKALÁŘSKÉ PRÁCE

Vedoucí BP

Jméno bakaláře: Oliver Kost

Garantující katedra: KKY

Název bakalářské práce: Asistenční systém pro invalidní vozík

Předmět hodnocení	Nadprůměrné	Průměrné	Podprůměrné
Jazyková a grafická úprava	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Samostatnost zpracování tématu BP	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Vhodnost použitých metod	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Způsob zpracování a vyhodnocení	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Správnost získaných výsledků	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
Vlastní přínos	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

Doplnění hodnocení, připomínky, dotazy:

Cílem bakalářské práce bylo navrhnout a vytvořit asistenční systém pro invalidní vozík, který by ošetřovatelům invalidních osob usnadnil namáhavou manipulaci s invalidním vozíkem.

Autor provedl samostatně návrh a realizaci celého asistenčního systému. To představovalo návrh samotné nosné konstrukce, kompletní elektroniky a samozřejmě řídicího algoritmu asistenčního systému. Všechny tyto tři fáze návrhu jsou velmi detailně v práci popsány. Je nutné vyzdvihnout jakým způsobem se autor návrhu zhostil. Pojal celou práci jako komplexní projekt, kdy kromě samotného řešení návrhu a realizace si zajistil finanční podporu z grantu, provedl důsledný výběr komponent, kde řešil problém vyvážení požadavku na užité vlastnosti komponent na jedné straně a finanční dostupnosti na druhé. Navíc práci zpracovával velmi samostatně s pouze spíše ideovými konzultacemi.

Bohužel z důvodu poruchy na řídicí elektronice těsně před dokončením bakalářské práce nebyla práce dovedena do zcela funkčního prototypu. Nebylo tedy možné navržený a simulačně ověřený řídicí algoritmus ověřit přímo na prototypu. Nicméně celý asistenční systém je kompletní a autor provedl v práci detailní rozbor možných příčin selhání elektroniky. Navíc má autor osobní motivaci projekt dokončit, takže bude zajisté problém brzy odstraněn a asistenční systém dokončen.

Splnění bodů zadání	<input checked="" type="checkbox"/> úplně	<input type="checkbox"/> částečně	<input type="checkbox"/> nesplněno	
Doporučení práce k obhajobě	<input checked="" type="checkbox"/> ano		<input type="checkbox"/> ne	
Celkové hodnocení práce	<input checked="" type="checkbox"/> výborně	<input type="checkbox"/> velmi dobře	<input type="checkbox"/> dobře	<input type="checkbox"/> nevyhověl
Jméno, příjmení, titul vedoucího BP: Ing. Miroslav Flídr, Ph.D.				
Pracoviště vedoucího BP: KKY				

23.8.2013

Datum



Podpis