

Posudek oponenta bakalářské práce

Autor práce: **Lukáš SLÁDEK**

Název práce: **Monitoring polohy sedačky simulátoru padákového kluzáku**

Splnění zadání

splněno

Zhodnocení odborné úrovně práce

Předkládaná práce se zabývá monitoringem polohy sedačky simulátoru padákového kluzáku. V počáteční kapitole práce je čtenář uveden do problematiky reálného padákového kluzáku. V dalších částech student popisuje konstrukci a řízení pohonů simulátoru padákového kluzáku. V těchto kapitolách často odkazuje na práce svých starších kolegů a toto představuje pouze úvod do dané problematiky, podobně jako kapitola týkající se headsetu s virtuální realitou a použitých senzorů. Těžiště práce je v druhé polovině textu, kde se student věnuje návrhu monitoringu a zjišťování polohy sedačky simulátoru. V závěru práce polohování sedačky prakticky ověřil.

Zhodnocení formální úrovně a práce s literaturou

Práce je psána v českém jazyce s minimem překlepů a je logicky rozdělena do kapitol. Za nadbytečné považuji členění na kapitolu 1.1, pokud nenavazuje kapitola 1.2, podobně je tomu u kapitoly 4.2.1. Po formální stránce lze bakalářské práci vytknout několik chybějících odkazů na obrázky v textu a občasné nepříliš vhodné formulace. Student cituje 12 českých i zahraničních informačních zdrojů. Při tvorbě práce musel spolupracovat s kolegy z týmu řešícího projekt Simulátoru letových vlastností padákového kluzáku.

Doporučení k obhajobě

Doporučuji k obhajobě

Dotazy k práci

1. Ve své práci se odkazujete na závěrečné práce svých kolegů. Jaký byl přínos a rozsah přímo Vaší práce?
2. V práci uvádíte, že jste zvolil dvouosý souřadnicový systém, který má rozmezí hodnot obou os od -100 do $+100$. V jakých jednotkách jsou uvedeny hodnoty -100 do $+100$ nebo jsou bezrozměrné?
3. V práci uvádíte, že řešení řízení horního pohonu je částečně připraveno na funkci, ale ve výsledném polohování nebylo implementováno. Jaké úpravy vašeho návrhu by zahrnovala implementace horního pohonu?

Hodnocení: 2 - Velmi dobře

V _____ dne _____

Ing. Lenka Šroubová, Ph.D.