

Průběh obhajoby bakalářské práce:

standardní paralelním rolovem ATEGA

běže

řešení řízení rolovu (kaskádní regulace)

posádky SV (přímý pl. PC, lomeňnicí, komunikace)

masivní regulátorů - původně Ziegler-Nichols → nedostatek

→ předatky a roveňmy - především rychlost a nehmotnost
model motoru

↓
napětím na vstupu, prvního udržením

identifikace matem. modelů - metody a jejich výsledky
a nevhodny

simulační experimenty

návrh regulátorů pro identifikovaný mat. model

- nelinearita - řešení

shodnocení a návrh sudací

problémy s identifikací nř. systému v uzavřené smyčce

modelování suchého křemí, nř. v subech a přesnosti řízení

→ dominantní nelinearita

Členové zkušební komise:

Doc. Ing. Pavel Nahodil, CSc.

Doc. Ing. Eduard Janeček, CSc.

Ing. Václav Hajšman, Ph.D.

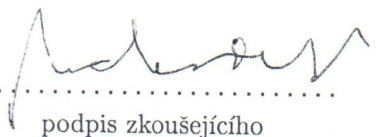
Ing. Libor Jelínek, Ph.D.

Doc. Dr. Ing. Vlasta Radová

Ing. Ondřej Straka, Ph.D.

Klasifikace: *vyborně*

Datum obhajoby: 21. června 2012


.....
podpis zkoušejícího